

Integralrechnung

Poppe, Band 1, V

- ▷ Abschnitte 1-7: Umkehrung der Differentiation, Flächenberechnung und der Fundamentalsatz der Diff.- und Int.-rechnung, elementare Integrationsregeln

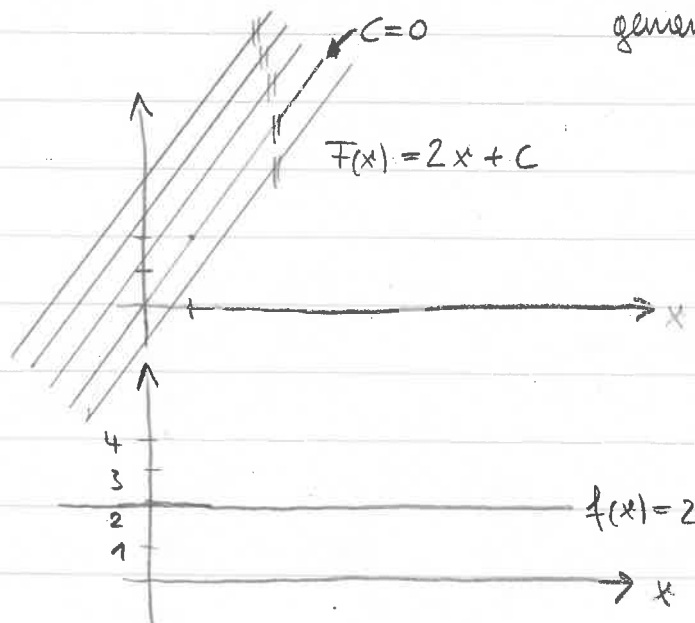
Differentiation: $f(x) \longrightarrow f'(x)$ } eindeutig, "einfach"
gegeben gesucht

(unbestimmte) Integration, Stammfunktion berechnen:

$F(x) \longleftarrow f(x)$ } mehrdeutig,
gesucht gegeben "schwierig"
mit $F'(x) = f(x)$

F ist eine Stammfunktion von f

Beispiel: $f(x) = 2$, $F(x) = 2x + C$ mit C einer beliebigen Zahl
genannt Integrationskonstante



Jede Stammfunktion von f ist vom Typ $F(x) = 2x + C$.

Satz: Stammfunktionen einer geg. Fkt. f unterscheiden sich durch additive Konstanten (= Integrationskonstanten)

Beweis: Sei $F_1'(x) = F_2'(x) = f(x)$, dann gilt

$$F_1'(x) - F_2'(x) = 0$$

$$[F_1(x) - F_2(x)]' = 0$$

$$F_1(x) - F_2(x) = C \in \mathbb{R}$$

$$F_1(x) = F_2(x) + C$$

Schreibweise:

$$\int f(x) dx = F(x) + C$$

Menge aller unbestimmten Integrale,

d.h. Stammfunktionen von $f(x)$.

Beispiele: siehe z.B. Pupula Bd. 1, V, 5, Tabelle 1, S. 445

$$\int 0 dx = C, \int 1 dx = x + C, \int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C \text{ für } n \neq -1,$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \ln|x| + C, \int e^x dx = e^x + C, \int \sin(x) dx = -\cos(x) + C,$$

$$\int \cos(x) dx = \sin(x) + C, \int \frac{1}{\cos^2(x)} dx = \tan(x) + C, \text{ etc.}$$

Anwendungen:

• Gegeben das Geschwindigkeits-Zeit-Gesetz $v(t) = at + v_0$.

Wie lauten die zugehörigen Weg-Zeit-Gesetze $s(t) = ?$.

$s(t)$ muß eine Stammfkt. von $v(t)$ sein, d.h.

$$s(t) = \int v(t) dt = \frac{1}{2} at^2 + v_0 t + C$$

Bedeutung von C hier:

$s(0) = 0 + 0 + C \dots$ Anfangsort, oft s_0 geschrieben.

$$s(t) = \frac{1}{2} at^2 + v_0 + s_0$$

↑
Anfangsgeschw.

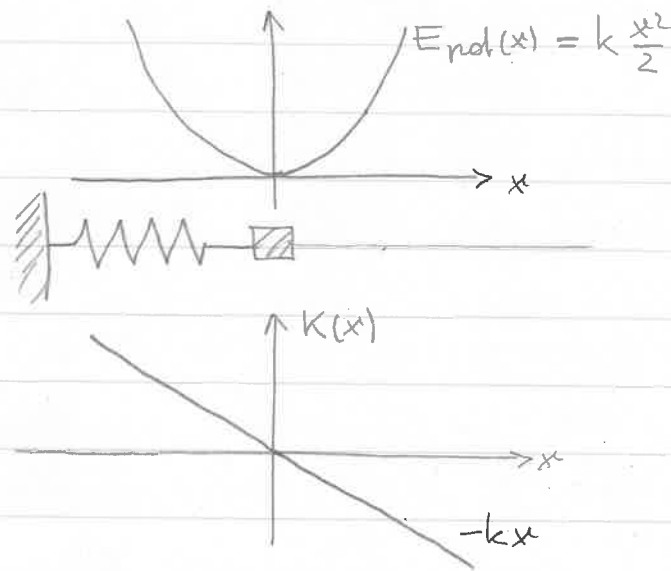
• potentielle Energie / Potential zur Hook'schen Federkraft

Gegeben die lineare Rückstellkraft einer Feder: $K(x) = -kx$
 mit x der Auslenkung aus der Ruhelage. \uparrow Kraft \uparrow Federkonst.

Eine potentielle Energie zur Kraft ist definiert als eine negative Stammfunktion der Kraft:

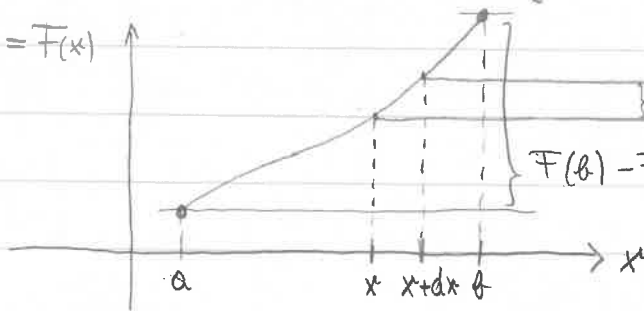
$$E_{\text{pot}}(x) := - \int K(x) dx = \int kx dx = k \frac{x^2}{2} + C$$

Typischerweise verwendet man $C=0$.



Zusammenhang mit der Flächenberechnung

$$\int f(x) dx = F(x)$$



$$dF = f(x) dx$$

$$\Delta F \approx dF$$

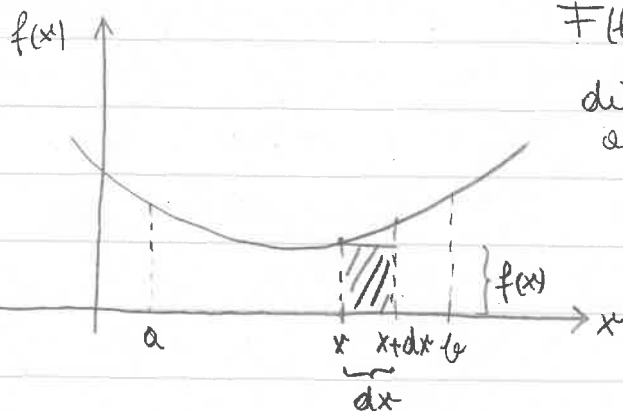
$$F(b) - F(a) = \sum \Delta F \approx \sum dF$$

wird im Grenzwert

$dx \rightarrow 0$ zu

$$F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx$$

die Fläche unter $f(x)$ zw. a und b .



$$dF = f(x) dx \dots \text{Flächenstück}$$

Fundamentalsatz der Diff.- und Int.-Rechnung:

- Die Fläche unter dem Graphen von $f(x)$ zwischen den Integrationsgrenzen a und b lässt sich mittels einer Stammfunktion berechnen als

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a) = F(x) \Big|_a^b$$

bestimmtes Integral von $f(x)$ zw. a und b .

- Die Ableitung eines best. Integrals nach der oberen Grenze ergibt den Integranden

an der oberen Grenze: $\left[\int_a^x f(t) dt \right]' = [F(x) - F(a)]' = F'(x) = f(x)$

↑
 $t \dots$ Dummy-Integrationsvariable

Elementare Integrationsregeln:

$$\int k \cdot f(x) dx = k \cdot \int f(x) dx \quad \text{mit } k \in \mathbb{R}, \text{ gilt auch mit Grenzen}$$

$$\int [f(x) + g(x)] dx = \int f(x) dx + \int g(x) dx, \text{ gilt auch mit Grenzen}$$

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$$

$$\int_a^a f(x) dx = 0$$

$$\int_a^c f(x) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_b^c f(x) dx$$

Integrationsmethoden

Regel Bd. 1, IV, 8

D. Substitution

• Bsp.: $\int x \cdot \cos(x^2) dx = \otimes$

proportional

zur Ableitung von x^2 : Ersetze (substituiere) x^2 durch eine neue

Größe, z.B. u : $u(x) = x^2$

Dann gilt: $du = 2x dx \Rightarrow dx = \frac{1}{2x} du$

Ersetze damit das Integral zu

$$\otimes = \int x \cdot \cos(u) \frac{1}{2x} du = \frac{1}{2} \int \cos(u) du =$$

Dieses Integral lässt sich einfach lösen zu

$$= \frac{1}{2} \sin(u) + C =$$

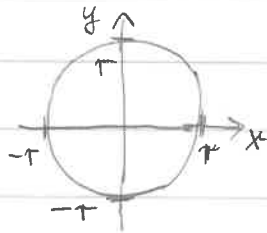
Die Rücksubstitution ergibt

$$= \frac{1}{2} \sin(x^2) + C$$

Probe: $[\frac{1}{2} \sin(x^2) + C]' = \frac{1}{2} \cos(x^2) \cdot 2x + 0$

$$= x \cdot \cos(x^2) \quad \checkmark$$

• Bsp.: Flächeninhalt eines Kreises vom Radius r :

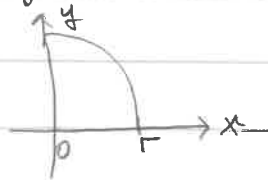


Kreisgleichung $x^2 + y^2 = r^2$ auflösen

nach y : $y^2 = r^2 - x^2$
 $y = \pm \sqrt{r^2 - x^2}$

Wir berechnen nur die Vierteilkreisfläche im 1. Quadranten:

$y = +\sqrt{r^2 - x^2}$ für $x \in [0, r]$



Gesamte Kreisfläche $A = 4 \int_0^r \sqrt{r^2 - x^2} dx$. Substitution $x = r \cdot \sin(u)$ führt zu $dx = r \cos(u) du$, und das Integral wird zu

$$A = 4 \int \sqrt{r^2 - r^2 \sin^2(u)} r \cos(u) du,$$

wobei für die Grenzen zwei Vorgehensweisen alternativ möglich sind: (a) Grenzen mit substituieren:

$$x = 0: \quad 0 = r \cdot \sin(u) \Rightarrow u = 0$$

$$x = r: \quad r = r \cdot \sin(u)$$

$$1 = \sin(u) \Rightarrow u = \frac{\pi}{2}$$

(b) unbestimmt integrieren, Rücksubstitution des Ergebnisses, Einsetzen der x -Grenzen

Hier verfolgen wir Variante (a):

$$A = 4 \int_0^{\pi/2} \underbrace{\sqrt{r^2(1 - \sin^2(u))}}_{\cos^2(u)} r \cos(u) du$$

$r \cdot \cos(u)$, weil $\cos(u)$ im Bereich $[0, \frac{\pi}{2}]$

positiv ist

$$A = 4 \int_0^{\pi/2} r^2 \cos^2(u) du = 4r^2 \int_0^{\pi/2} \cos^2(u) du$$

Formelsammlung: $\cos^2(u) = \frac{1}{2}(1 + \cos(2u))$

$$A = 4r^2 \int_0^{\pi/2} \frac{1}{2}(1 + \cos(2u)) du =$$

$$= 2r^2 \int_0^{\pi/2} du + 2r^2 \int_0^{\pi/2} \cos(2u) du$$

I

II

$$I = 2r^2 u \Big|_{u=0}^{u=\pi/2} = 2r^2 \frac{\pi}{2} = \underline{\underline{\pi r^2}}$$

$$II: v = 2u, \quad dv = 2du: \quad 2r^2 \int_0^{\pi} \cos(v) \frac{dv}{2} =$$

$$= r^2 \int_0^{\pi} \cos(v) dv = r^2 \sin(v) \Big|_{v=0}^{v=\pi} = \underline{\underline{0}}$$

Ergebnis: $\underline{\underline{A = \pi r^2}}$

• Übersicht über Typen von Substitutionen: Papula Bd. 1, V, 8

Seite 456, Tabelle 2

Häufiger, einfacher Fall: $\int f(ax+b) dx$ mit $a, b \in \mathbb{R}$

$$u = ax + b$$

$$du = a dx$$

$$\int f(ax+b) dx = \int f(u) \frac{du}{a} = \frac{1}{a} F(u) = \frac{1}{a} F(ax+b)$$

$$\text{Probe: } \left[\frac{1}{a} F(ax+b) \right]' = \frac{1}{a} F'(ax+b) \cdot a = F'(ax+b) = f(ax+b) \checkmark$$

$$\text{Bsp: } \int \omega \sin(\omega t + \varphi) dt = \frac{1}{\omega} \sin(\omega t + \varphi) + C$$

▷ Partielle Integration:

Produktregel der Differentialrechnung:

$$[f(x) \cdot g(x)]' = f'(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot g'(x)$$

Umordnen liefert

$$f'(x) \cdot g(x) = [f(x) \cdot g(x)]' - f(x) \cdot g'(x) \quad \Bigg| \int \dots dx$$

$$\boxed{\int f'(x) \cdot g(x) dx = f(x) \cdot g(x) - \int f(x) \cdot g'(x) dx}$$

mit Grenzen:

$$\int_a^b f'(x) \cdot g(x) dx = \left[f(x) \cdot g(x) \right] \Bigg|_a^b - \int_a^b f(x) \cdot g'(x) dx$$

$$\text{Bsp. } \int \underbrace{x \cdot e^x}_{f \cdot g'} dx = \underbrace{x e^x}_{f \cdot g} - \int \underbrace{1 \cdot e^x}_{f' \cdot g} dx = x e^x - e^x + C = \underline{(x-1)e^x + C}$$

$$\int \ln x dx = \int \ln x \cdot 1 dx = \ln(x) \cdot x - \int \frac{1}{x} \cdot x dx$$
$$\underbrace{f \cdot g'} \quad \underbrace{f \cdot g} - \int \underbrace{f' \cdot g}$$

$$= x \cdot \ln x - x + C$$

$$= \underline{x \cdot (\ln(x) - 1) + C}$$

▷ Integration echt gebrochener rationaler Funktionen durch
Partiellbruchzerlegung (PBZ) des Integranden:

Bsp. $\int \frac{2x^3 - 14x^2 + 14x + 30}{x^2 - 4} dx = \textcircled{\otimes}$

Integrand ist nicht echt gebrochenrational, da
Grad des Zählers nicht kleiner als der Grad des Nenners

1.) Polynomdivision

$$\begin{array}{r} (2x^3 - 14x^2 + 14x + 30) : (x^2 - 4) = 2x - 14 \\ - (2x^3 \quad \quad - 8x) \\ \hline -14x^2 + 22x \\ - (14x^2 \quad \quad + 56) \\ \hline 22x - 26 \end{array}$$

2.) $\textcircled{\otimes} = \int 2x - 14 + \frac{22x - 26}{x^2 - 4} dx =$

$$= \underbrace{\int 2x - 14 dx}_{x^2 - 14x} + \underbrace{\int \frac{22x - 26}{x^2 - 4} dx}_{\text{via PBZ}}$$

3.) PBZ: Nullstellen des Nenners $x^2 - 4 = 0$

$$x_1 = 2, x_2 = -2$$

Zerlegung in Partialbrüche

$$x_1 = 2 \text{ (einfach)} : \frac{A}{x-2}$$

$$x_2 = -2 \text{ (einfach)} : \frac{B}{x+2}$$

$$\frac{22x - 26}{x^2 - 4} = \frac{A}{x-2} + \frac{B}{x+2} \quad | \cdot \text{ Haupt-} \\ \text{nenner}$$

$$2x - 26 = A(x+2) + B(x-2) \text{ gilt}$$

für alle x , insbesondere für $x = x_1$ und $x = x_2$.

$$x = x_1 = 2: 22 \cdot 2 - 26 = A \cdot 4 + B \cdot 0$$

$$18 = 4A \Rightarrow A = 4,5$$

$$x = x_2 = -2: 22 \cdot (-2) - 26 = A \cdot 0 + B \cdot (-4)$$

$$-70 = -4B \Rightarrow B = 17,5$$

$$\int \frac{22x - 26}{x^2 - 4} dx = \int \frac{4,5}{x - 2} dx + \int \frac{17,5}{x + 2} dx =$$

$$= 4,5 \ln|x - 2| + 17,5 \ln|x + 2|,$$

4.) Gesamtergebnis: $x^2 - 14x + 4,5 \ln|x - 2| + 17,5 \ln|x + 2|$.

Allgemeine Vorgehensweise der PBT mit rein reellen Nullstellen:

$$x_1 \text{ einfache Nullstelle: } \frac{A}{x - x_1}$$

$$x_1 \text{ zweifache Nullstelle: } \frac{A_1}{x - x_1} + \frac{A_2}{(x_1 - x_2)^2}$$

⋮

$$x_1 \text{ r-fache Nullstelle: } \frac{A_1}{x - x_1} + \frac{A_2}{(x - x_1)^2} + \dots + \frac{A_r}{(x - x_1)^r}$$

Zur Bestimmung der Konstanten können nach der Multiplikation mit dem Hauptnenner beliebige x -Werte, z.B. die Nullstellen, eingesetzt werden. Man erhält ein lineares Gleichungssystem für die Konstanten. Alternativ zum Einsetzen: Koeffizientenvergleich der Polynome.

Bsp. Integration bei 3-facher Nullstelle x_1

$$\int \frac{A_1}{x - x_1} dx = A_1 \ln|x - x_1| + C$$

$$\int \frac{A_2}{(x - x_1)^2} dx = A_2 \cdot \frac{(x - x_1)^{-2+1}}{-2+1} = \frac{-A_2}{(x - x_1)} + C$$

$$\int \frac{A_3}{(x - x_1)^3} dx = A_3 \cdot \frac{(x - x_1)^{-3+1}}{-3+1} = \frac{-A_3}{2 \cdot (x - x_1)^2} + C$$

Uneigentliche Integrale

Papula Bd. 1, V, 9

▷ Unendliches Integrationsintervall

$$\int_a^{\infty} f(x) dx := \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \int_a^{\lambda} f(x) dx$$

Bsp.: Arbeit an einer Masse m im Gravitationsfeld einer Masse M

$$W = \int_{r_0}^{\infty} \gamma \frac{mM}{r^2} dr = \gamma mM \int_{r_0}^{\infty} r^{-2} dr = \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \gamma mM \int_{r_0}^{\lambda} r^{-2} dr$$

$$= \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \gamma mM \left. \frac{r^{-1}}{-1} \right|_{r_0}^{\lambda}$$

$$= \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \gamma mM \left[\underbrace{-\frac{1}{\lambda}}_{\rightarrow 0} + \frac{1}{r_0} \right] = \gamma mM \frac{1}{r_0} = \underline{\underline{\frac{\gamma mM}{r_0}}}$$

Bsp. $\int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{1+x^2} dx = 2 \int_0^{\infty} \frac{1}{1+x^2} dx = 2 \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \int_0^{\lambda} \frac{1}{1+x^2} dx$

$$= 2 \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \arctan(x) \Big|_0^{\lambda} = 2 \lim_{\lambda \rightarrow \infty} [\arctan(\lambda) - \arctan(0)]$$

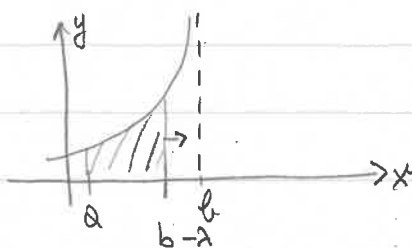
$$= 2 \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \arctan(\lambda) = 2 \cdot \frac{\pi}{2} = \underline{\underline{\pi}}$$

▷ Integral mit Unendlichkeitsstelle (Pol)

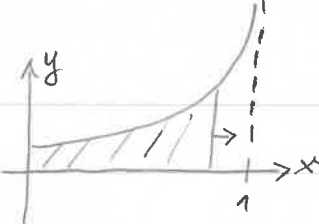
Mit Pol bei $x = b$:

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \int_a^{b-\lambda} f(x) dx$$

$\lambda > 0$



Bsp. $\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1-x}} dx = \textcircled{*}$



$$\textcircled{*} = \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda > 0}} \int_0^{1-\lambda} (1-x)^{-\frac{1}{2}} dx =$$

$$= \int_0^{1-\lambda} (1-x)^{\frac{1}{2} \cdot \frac{-1}{1/2}} dx =$$

$$= \int_0^{1-\lambda} -2\sqrt{1-x} dx =$$

$$= \int_0^{1-\lambda} -2\sqrt{1-x} dx + 2\sqrt{1}$$

$$= \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda > 0}} 2(1 - \sqrt{1-\lambda}) = \underline{\underline{2}}$$

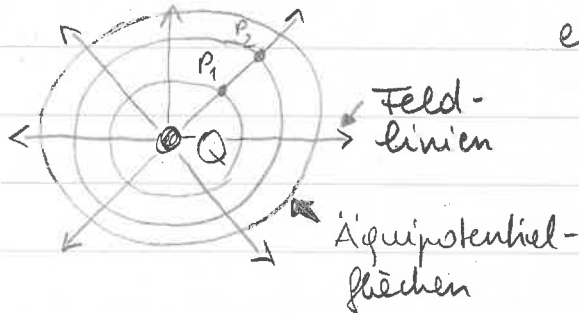
Bsp.ii $\int_0^1 \frac{1}{x} dx = \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda > 0}} \int_{\lambda}^1 \frac{1}{x} dx = \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda > 0}} \ln|x| \Big|_{\lambda}^1 =$

$$= \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda > 0}} \underbrace{\ln(1)}_{=0} - \ln(\lambda) = \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda > 0}} -\ln(\lambda) = \underline{\underline{+\infty}}$$

Anwendungen der Integralrechnung

Popule Bd. 1, V, 10

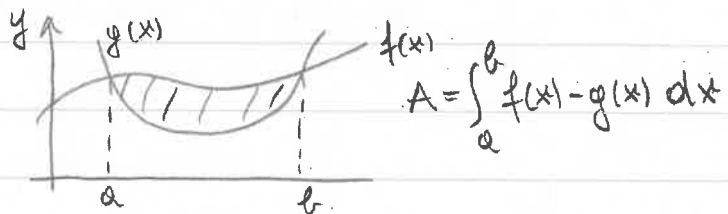
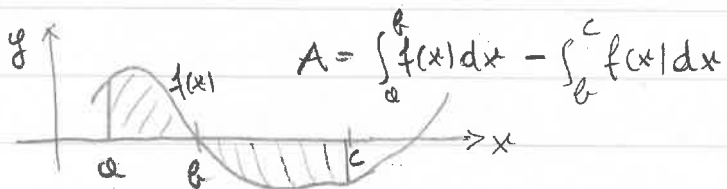
▷ Physik und Technik: Bsp.: Spannung zw. zwei Punkten eines elektrischen Feldes



$$E(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2}$$

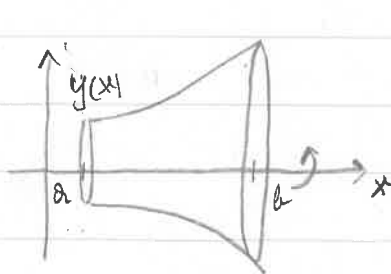
$$\begin{aligned} \text{Spannung zw. } P_1 \text{ und } P_2 = U_{12} &= \int_{r_1}^{r_2} E(r) dr = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \int_{r_1}^{r_2} r^{-2} dr = \\ &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left. \frac{r^{-1}}{-1} \right|_{r_1}^{r_2} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right). \end{aligned}$$

▷ Flächen:



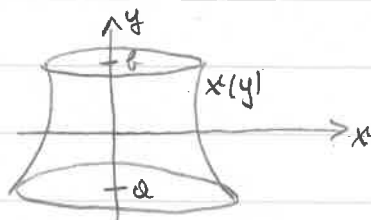
▷ Rotationsvolumen:

• um x-Achse:



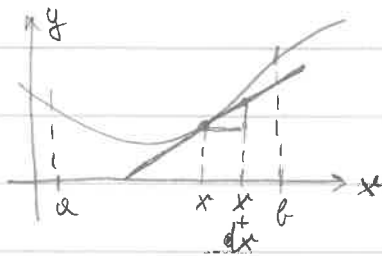
$$V = \int_{x=a}^{x=b} \pi \cdot y(x)^2 dx$$

• analog um y-Achse:



$$V = \int_{y=a}^{y=b} \pi \cdot x(y)^2 dy$$

▷ Bogenlänge:



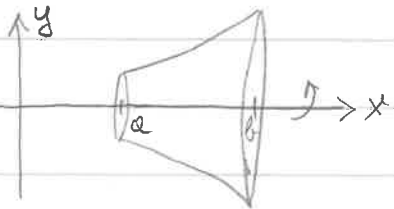
$$\frac{ds}{dx} = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

$$(ds)^2 = (dx)^2 + (dy)^2 =$$

$$= (dx)^2 + (y'(x) dx)^2 = [1 + y'(x)^2] (dx)^2$$

$$\text{Bogenlänge } s = \int_a^b ds = \int_a^b \sqrt{1 + y'(x)^2} dx,$$

▷ Oberfläche eines Rotationskörpers:



ähnliche Argumentation führt

zur Formel

$$M_x = \int_a^b 2\pi y(x) \sqrt{1 + y'(x)^2} dx,$$

$$\text{Rotation um die y-Achse } M_y = \int_c^d 2\pi x(y) \sqrt{1 + x'(y)^2} dy.$$

▷ Arbeit- und Energiegrößen:

x ... Ort, 1-dim

$F(x)$... Kraft am Ort x

- Die von F verrichtete Arbeit entlang des Weges von a nach b :

$$W = \int dW = \int_a^b F(x) dx$$

- Potentielle Energie: bereits am Bsp. der Hooke'schen Feder gemacht

- Arbeit im Gravitationsfeld der Erde: bereits gemacht

- Arbeit eines Gases: siehe Papula Bd. 1, V, 10.6

▷ Lineare und quadratische Mittelwerte:

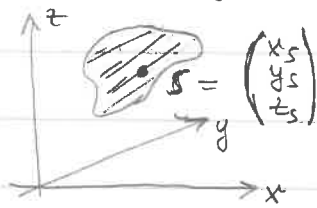
$$\text{linearer Mittelwert } \bar{y}_{\text{linear}} = \frac{1}{b-a} \int_a^b y(x) dx$$

quadratischer Mittelwert $\bar{y}_{\text{quad.}} = \sqrt{\frac{1}{b-a} \int_a^b y(x)^2 dx}$

Anwendungen in der Elektrotechnik: siehe Papula Bd. 1, IV, 10.7

- durchschnittliche Leistung eines sinusförmigen Wechselstroms
- Effektivwerte von Strom und Spannung

▷ Schwerpunkte homogener Flächen und Körper



$$x_s = \frac{1}{V} \int x dV$$

$$y_s = \frac{1}{V} \int y dV$$

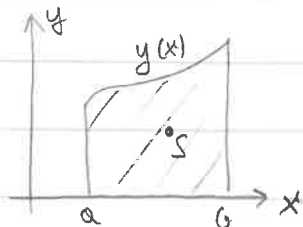
$$z_s = \frac{1}{V} \int z dV$$



$$x_s = \frac{1}{A} \int x dA$$

$$y_s = \frac{1}{A} \int y dA$$

Bsp.:



$$A = \int_a^b y(x) dx$$

$$x_s = \frac{1}{A} \int x dA = \frac{1}{A} \int_{x=a}^b \int_{y=0}^{y(x)} x dy dx$$

$\underbrace{dy dx}_{=dA}$

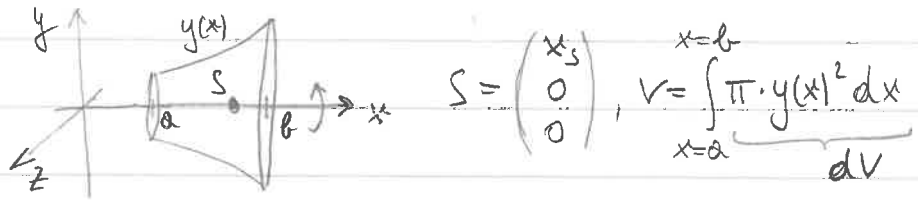
$$= \frac{1}{A} \int_{x=a}^b x \left[\int_{y=0}^{y(x)} dy \right] dx = \frac{1}{A} \int_{x=a}^b x y(x) dx$$

$$y \Big|_0^{y(x)} = y(x) - 0 = y(x)$$

$$y_s = \frac{1}{A} \int y dA = \frac{1}{A} \int_{x=a}^b \left[\int_{y=0}^{y(x)} y dy \right] dx =$$

$$= \frac{1}{A} \int_{x=a}^b \frac{y^2}{2} \Big|_{y=0}^{y=y(x)} dx = \frac{1}{2A} \int_{x=a}^b y(x)^2 dx$$

Bsp.: homogener Rotationskörper



$$S = \begin{pmatrix} x_S \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad V = \int_{x=a}^{x=b} \pi \cdot y(x)^2 dx$$

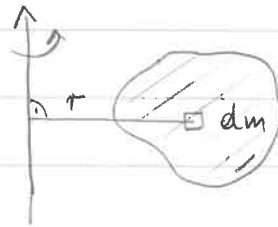
$$\begin{aligned} \underline{x_S} &= \frac{1}{V} \int x dV = \frac{1}{V} \int_{x=a}^b x \cdot \pi \cdot y(x)^2 dx \\ &= \frac{\pi}{V} \int_{x=a}^b x \cdot y(x)^2 dx. \end{aligned}$$

▷ Massenträgheitsmomente

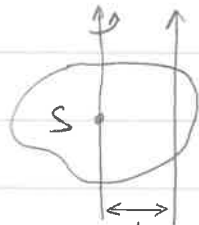
$$\underline{J} = \int dJ = \int r^2 dm =$$

$$= \underline{\underline{\rho \int r^2 dV.}}$$

Drehachse

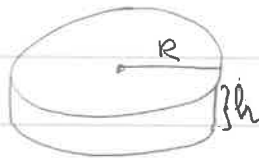


Satz von Steiner:

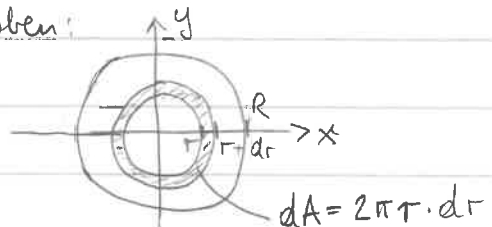


$$\underline{\underline{J_S \quad J_A = J_S + md^2.}}$$

Bsp.: homogene Kreisscheibe vom Radius R und der Dichte ρ



von oben:

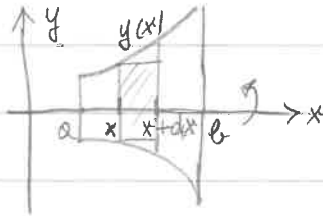


$$dm = \rho dV = \rho \cdot dA \cdot h = 2\pi \rho h r dr$$

$$r^2 dm = 2\pi \rho h r^3 dr$$

$$\underline{\underline{J = \int_0^R r^2 dm = 2\pi \rho h \int_0^R r^3 dr = 2\pi \rho h \frac{R^4}{4} = \frac{1}{2} \underbrace{(\rho \pi R^2 h)}_m R^2 = \underline{\underline{\frac{1}{2} m R^2.}}}}$$

Bsp.: homogener Rotationskörper



$$J = \int_a^b dJ$$

$$dJ = \frac{1}{2} \underbrace{dm \cdot y(x)^2}_{= \rho dV = \rho \pi y(x)^2 dx}$$

$$dJ = \frac{1}{2} \pi \rho y(x)^2 dx$$

$$J = \int_{x=a}^b dJ = \frac{1}{2} \pi \rho \int_{x=a}^b y(x)^2 dx$$

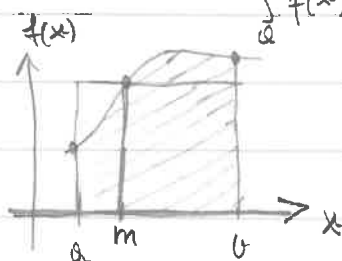
Ergänzungen zur Integralrechnung

▷ Mittelwertsatz der Integralrechnung

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine stetige Funktion. Dann existiert ein $m \in [a, b]$, so dass

$$\int_a^b f(x) dx = f(m) \cdot (b-a).$$

Bild:



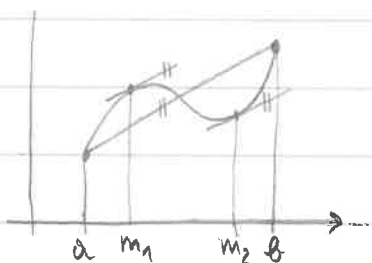
▷ Mittelwertsatz der Differentialrechnung

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine stetige Funktion und differenzierbar.

Dann gibt es ein $m \in [a, b]$, so dass

$$f'(m) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

Bild:



▷ Fourier-Reihen: Im Detail siehe Papula Bd. 2, II, hier nur als Integrationsbeispiel. Wir berechnen das Integral

$$\int_0^{2\pi} \sin(8x) \cdot \sin(3x) dx = \textcircled{X}$$

Dazu verwenden wir die Formel $\sin(\alpha) \cdot \sin(\beta) = \frac{1}{2} [\cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta)]$

$$\textcircled{X} = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos(5x) - \cos(11x) dx = \frac{1}{2} \left[\frac{\sin(5x)}{5} - \frac{\sin(11x)}{11} \right] \Big|_0^{2\pi} = \underline{\underline{0}}$$

Jetzt berechnen wir mit Hilfe derselben Formel

$$\int_0^{2\pi} \sin(3x) \cdot \sin(3x) dx = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos(0) dx - \cos(6x) dx =$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} 1 dx - \frac{1}{2} \frac{\sin(6x)}{6} \Big|_0^{2\pi} = \frac{1}{2} x \Big|_0^{2\pi} - 0 = \frac{1}{2} (2\pi - 0) = \underline{\underline{\pi}}$$

Auf ähnliche Weise lassen sich folgende Resultate allgemein

berechnen:

$$\int_0^{2\pi} \cos(nx) \cdot \cos(mx) dx = \begin{cases} 0 & \text{für } n \neq m \\ \pi & \text{für } n = m \end{cases}$$

$$\int_0^{2\pi} \sin(nx) dx = 0,$$

$$\int_0^{2\pi} \cos(nx) dx = 0,$$

$$\int_0^{2\pi} \sin(nx) \cdot \cos(mx) dx = 0 \quad \text{für alle } n, m,$$

$$\int_0^{2\pi} \sin(nx) \cdot \sin(mx) dx = \begin{cases} 0 & \text{für } n \neq m \\ \pi & \text{für } n = m \end{cases}$$

Dabei können n und m jeweils die Werte $1, 2, 3, \dots$ annehmen.

Anwendung: Sei $f(x)$ eine periodische Funktion mit Periode 2π , d.h. $f(x+2\pi) = f(x)$ für alle x . Dann kann man $f(x)$ unter bestimmten (aber recht allgemeinen) Voraussetzungen in eine sogenannte Fourier-Reihe zerlegen:

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(nx) + b_n \sin(nx)].$$

Die Koeffizienten a_0, a_1, a_2, \dots und b_1, b_2, \dots lassen sich mit den obigen Integralen berechnen; z.B.:

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(nx) + b_n \sin(nx)] \quad \Big| \cdot \cos(mx), \int_0^{2\pi} \dots dx$$

$$\int_0^{2\pi} f(x) \cos(mx) dx = \underbrace{\frac{a_0}{2} \int_0^{2\pi} \cos(mx) dx}_{=0} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \underbrace{\int_0^{2\pi} \cos(nx) \cos(mx) dx}_{\substack{\pi \text{ für } n=m \\ 0 \text{ sonst}}} + b_n \underbrace{\int_0^{2\pi} \sin(nx) \cos(mx) dx}_{=0}$$

$$a_m \pi$$

$$\int_0^{2\pi} f(x) \cos(mx) dx = \pi \cdot a_m \text{ für jedes } m=1,2,3,\dots$$

$$a_m = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \cdot \cos(mx) dx$$

Analog erhält man $a_0 = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) dx$ und

$$b_m = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \sin(mx) dx.$$